

12/08

Analysis III

Verfahren, Punktmengen im \mathbb{R}^n

$$x \in \mathbb{R}^n, \quad x = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = x_1 e_1 + \dots + x_n e_n,$$

Wobei $e_i = \begin{bmatrix} 0 \\ \vdots \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}$ - i-te Komponente

e_1, e_2, \dots, e_n bilden kanonische Basis des \mathbb{R}^n

Lineare Abbildung: Norm eines Vektors bekommt als Abbildung

$\|\cdot\|: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}; \quad x \mapsto \|x\|$

(1)

(N1) $\|x\| \geq 0$ und $\|x\|=0$ gdw $x=0$

(N2) $\|\alpha x\| = |\alpha| \|x\| \quad \forall \alpha \in \mathbb{R}$

(N3) $\|x+y\| \leq \|x\| + \|y\| \quad \forall x, y \in \mathbb{R}^n$
Dreiecksungleichung

Bsp. von Normen

i) $\|x\|_\infty := \max_{1 \leq i \leq n} |x_i|$ Maximum Norm

ii) $\|x\|_p := \left(\sum_{i=1}^n |x_i|^p \right)^{1/p}$ l^p -Norm

iii) $p=2$:

$\|x\|_2 = \left(\sum_{i=1}^n |x_i|^2 \right)^{1/2}$ Euklidischer Norm
entspricht der Länge von x

221008

Konvention: Norm nennt immer
 (euklidischen Norm, falls nichts
 anderes festgelegt wird

Notation: $\|x\|_2 \equiv \|x\| \equiv |x|$

Mengen: Umgebungen

Sin $\|\cdot\|$ Norm, $x^0 \in \mathbb{R}^n$

$K_T(x^0) := \{x \in \mathbb{R}^n; \|x - x^0\| < T\}$

offene Kugel um x^0 mit Radius

T (bzgl. $\|\cdot\|$);

$\overline{K_T(x^0)} := \{x \in \mathbb{R}^n; \|x - x^0\| \leq T\}$

②

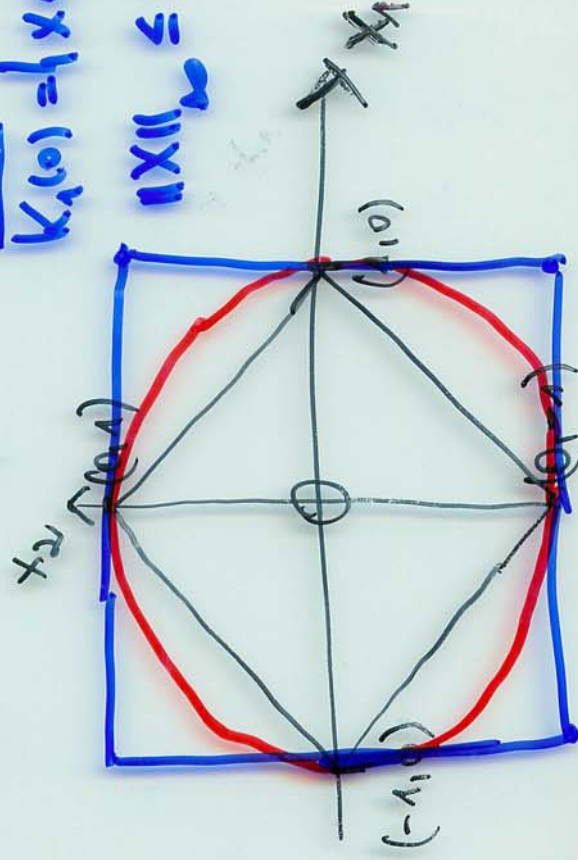
abgeschlossene Kugel um x^0 mit
 Radius r (bzgl. $\|\cdot\|$)

Bsp: $K_1(0) \subset \mathbb{R}^2$ bzgl. $\|\cdot\|_1$

$\overline{K_1(0)} = \{x = (x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2; \|x - 0\|_1 \leq 1\}$

$$\|x - 0\|_1 = \|x\|_1 = |x_1| + |x_2|$$

$$\overline{K_1(0)} = \{x \in \mathbb{R}^2; \|x\|_1 \leq 1\}$$



$$\overline{K_1(0)} = \{x \in \mathbb{R}^2; \|x\|_2 \leq 1\}$$

221008

Merke: Im \mathbb{R}^n (n-dim normierter
 Vektorraum) sind alle Normen
 äquivalent, d.h. zu $\|\cdot\|$ und
 $\|\cdot\|'$ Normen gibt es Konstanten

$$c, c' > 0 \text{ s.d.}$$

$$c \|x\| \leq \|x\|' \leq c' \|x\| \quad \forall x \in \mathbb{R}^n$$

$M \subset \mathbb{R}^n$ Menge

i) M offen: gdw $\forall x \in M \exists K_r(x)$

$$K_r(x) \subset M$$

ii) $M \subset \mathbb{R}^n$ abgeschlossen: gdw

$$M^c := \{x \in \mathbb{R}^n; x \notin M\} \text{ offen.}$$

③

iii) M beschränkt: gdw

$$\exists \tilde{c} > 0 : |x| \leq \tilde{c} \quad \forall x \in M$$

iv) M kompakt: gdw M beschränkt
 und abgeschlossen.

Punkte im Mengen

i.) $x \in M$ innerer Punkt: gdw

$$\exists K_r(x) : K_r(x) \subset M$$

ii) $x \in M$ heißt Häufungspunkt von

$$M : \text{gdw } M \cap K_r(x) \neq \emptyset \quad \forall K_r(x)$$

iii) $x \in M$ heißt Randpunkt: gdw

$$\forall K_r(x) : K_r(x) \cap M \neq \emptyset \text{ und } K_r(x) \cap M^c \neq \emptyset$$

221008

Bsp $M := \{x \in \mathbb{R}^3; (\frac{x_1}{a})^2 + (\frac{x_2}{b})^2 + (\frac{x_3}{c})^2 < 1\}$

a, b, c alle Zahlen, ~~wird~~ positiv

Dann ist M offen und

$$|x| \leq \max\{a, b, c\} \quad \forall x \in M$$

Folgen im \mathbb{R}^n , Grenzwerte

i) $a: \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}^n$;

$$a^k \in \mathbb{R}^n, (a^k)_{k \in \mathbb{N}}$$

heißt Folge, $a^k = (a_1^k, \dots, a_n^k)^T$

ii) $a^* \in \mathbb{R}^n$ heißt Grenzwert von

$$(a^k)_{k \in \mathbb{N}} : \text{gdw } \forall \varepsilon > 0 \exists k \in \mathbb{N} \forall k > k_\varepsilon: |a^k - a^*| < \varepsilon.$$

①

Notation: $a^* = \lim_{k \rightarrow \infty} a^k$

Bsp: $a^k = \left(\sqrt[k]{k}, \frac{k^2}{3k^2+5}, \sum_{j=1}^k \frac{1}{j^2} \right)^T$

Dann gilt

$$\lim_{k \rightarrow \infty} a^k = \begin{bmatrix} 1 \\ \frac{1}{3} \\ \frac{\pi^2}{6} \end{bmatrix}$$

Merke: $\lim_{k \rightarrow \infty} a^k = a^*$ gdw

$$\begin{bmatrix} \lim_{k \rightarrow \infty} a_1^k \\ \vdots \\ \lim_{k \rightarrow \infty} a_n^k \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_1^* \\ \vdots \\ a_n^* \end{bmatrix}$$

**Normale-
vergnüzt
≙
Komponenten-
weise Konvergenz.**

221008

Funktionen mit mehreren
Variablen

$D \subset \mathbb{R}^m$ Menge

$f: D \rightarrow \mathbb{R}^n$ Ordnung n

$x \in D$ ein ^{genau} $y = f(x) \in \mathbb{R}^n$ zu.

Dann heißt f Funktion, D

Definitionsbereich von f und

$W = f(D) = \{y \in \mathbb{R}^n; \exists x \in D: y = f(x)\}$

Wertebereich von f .

⑤

Beispiel

i.) $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$

$x \mapsto f(x) =$

$$\begin{bmatrix} x_1^2 \\ e^{x_2 x_1} \\ \sin x_2 \cos x_2 \end{bmatrix},$$

wobei $x = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$.

ii.) $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$

$x \mapsto f(x) = \pi x_1 e^{x_2}$

Unterschiede $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$

i.) $n=1, m \geq 2$: f Kurve

ii.) $n \geq 1, m=1$: f Skalarfeld

iii.) $m \geq 2$: f Vektorfeld

22.10.08

$f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ Skalarfeld

$g(f) := \{ (x, f(x)) \in \mathbb{R}^{n+1}, x \in D \}$

heißt ~~Graph~~ Graph von f und

ist Teilmenge von \mathbb{R}^{n+1}

Niveau \rightarrow Beamer Folie

Stetigkeit: $D \subset \mathbb{R}^n; f: D \rightarrow \mathbb{R}$

i.) f stetig in $x \in D$: gdw

$\forall (x^k)_{k \in \mathbb{N}} \subset D, \lim_{k \rightarrow \infty} x^k = x: \lim_{k \rightarrow \infty} f(x^k) = f(x)$

ii.) f stetig auf $F \subset D$: gdw

f stetig für jedes $x \in F$

©

iii.) f stetig: gdw f stetig auf D .

Stetigkeit von Vectorfeldern

$f: \mathbb{R}^n \supset D \rightarrow \mathbb{R}^m$
 $x \mapsto f(x) = \begin{bmatrix} f_1(x) \\ \vdots \\ f_m(x) \end{bmatrix}$

stetig (in x (auf F)) gdw

$f_j: D \rightarrow \mathbb{R} \ (j=1, \dots, m)$
stetig (in x (auf F)).

Satz von Weierstraß: $D \subset \mathbb{R}^n$

kompakt, $f: D \rightarrow \mathbb{R}$ stetig

Dann existieren $x_{\min}, x_{\max} \in D$
mit

$f(x_{\min}) = \inf_{x \in D} f(x), f(x_{\max}) = \sup_{x \in D} f(x)$.

221008

Bsp: i.) Verkettungen elementarer Funktionen sind stetig

$$\alpha.) f(x) = (x_1^2 + x_2^2) e^{x_1 x_2} \quad D = \mathbb{R}^2$$

$$\beta.) f(x) = \frac{\sin(e^{x_1 + e^{x_2} + e^{x_3}})}{\ln(x_1^2 + x_2^2 + x_3^2)}$$

$$D = \mathbb{R}^3 \setminus \{0\} \cup \{x \in \mathbb{R}^3; |x_1| = 1\}$$

$$\gamma.) f(x) = \begin{bmatrix} x_1 x_2 \\ x_2^2 - x_2 \end{bmatrix}, \quad D = \mathbb{R}^2 = W$$

$$\delta.) f(x) = \begin{bmatrix} e^{-x_2} \\ e^{x_3} \\ \sin(x_1 x_2 x_3) \end{bmatrix} \quad D = \mathbb{R}^3$$

$$\text{ii.) } f(x) := \begin{cases} \frac{x_1 x_2^2}{x_2^2 + x_2}, & x \neq 0 \\ 0, & \text{sonst} \end{cases}$$

⑦

Zsh.: f stetig in 0 entlang

der Geraden $x_2 = a x_1$, $a \in \mathbb{R}$
 denn $x^k \rightarrow 0$ mit $x_2^k = a x_1^k$

$$\Rightarrow f(x^k) = \frac{x_1^k (x_2^k)^3}{(x_1^k)^2 + (x_2^k)^4}$$

$$= \frac{a^2 (x_1^k)^3}{(x_1^k)^2 + a^4 (x_1^k)^4} \rightarrow 0 \quad k \rightarrow \infty$$

aber f nicht stetig in 0, denn

mit $a^k := \begin{bmatrix} 1/k^2 \\ 1/k \end{bmatrix}$ gilt

$$\lim_{k \rightarrow \infty} a^k = 0$$

$$\lim_{k \rightarrow \infty} f(a^k) = \lim_{k \rightarrow \infty} \frac{\frac{1}{k^4}}{\frac{2}{k^4}} = \frac{1}{2} \neq 0$$

12.10.08

Differenzierbarkeit $f: \mathbb{R}^n \supset D \rightarrow \mathbb{R}$, $D \subset \mathbb{R}^n$ offeni) $x \in D$

$$f_{x_j}(x) := \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x + h e_j) - f(x)}{h}$$

existieren. Dann heißt f bei x partiell nach x_j diffbar,

$f_{x_j}(x)$ heißt partielle Ableitung.

Motivation: $f(x) = f(x_1, \dots, x_j, \dots, x_n)$
 $x_1, \dots, x_{j-1}, x_{j+1}, \dots, x_n$ fix

$$g(z) := f(x_1, \dots, x_{j-1}, z, x_{j+1}, \dots, x_n)$$

⑧

 $g: \mathbb{R} \supset I \rightarrow \mathbb{R}$

$$g'(z) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{g(z+h) - g(z)}{h}$$

$$= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x_1, \dots, z+h, \dots, x_n) - f(x_1, \dots, z, \dots, x_n)}{h}$$

$$= f_{x_j}(x)$$

f heißt partiell diffbar bei x : gdw
 f bei x nach allen x_j diffbar.

f heißt stetig partiell diffbar: gdw

$$f_{x_j} \text{ stetig} \quad (j=1, \dots, n)$$

22/10/08

9

Exe

$$i) f(x) = x_1 \sin x_1 \cos(x_2 x_3)$$

$$f_{x_1}'(x) = (\sin x_1 + x_1 \cos x_1) \cos(x_2 x_3)$$

$$f_{x_2}'(x) = x_1 \sin x_1 (-x_3 \sin(x_2 x_3))$$

$$f_{x_3}'(x) = x_1 \sin x_1 (-x_2 \sin(x_2 x_3))$$