

# Analysis III

Winter 2017/2018



Berechnung der Stammfunktion, Vektorpotential

Buch Kapitel 7.7-7.8

# Erinnerung

**Satz:** (Erster Hauptsatz für Potentialfelder)

Sei  $D \subset \mathbb{R}^n$  ein Gebiet und  $\mathbf{v} : D \rightarrow \mathbb{R}^n$  ein Potentialfeld mit Stammfunktion  $f$ , d.h.  $\text{grad}f = \mathbf{v}$ . Dann gilt für jede in  $D$  verlaufende Kurve  $\gamma : [t_a, t_e] \rightarrow \mathbb{R}^n$

$$\int_{\gamma} \mathbf{v} \cdot d\mathbf{s} = f(\gamma(t_e)) - f(\gamma(t_a)).$$

**Satz:** (Kurvenintegrale und Potentialfelder)

Sei  $D \subset \mathbb{R}^n$  ein Gebiet,  $\gamma : [t_a, t_e] \rightarrow \mathbb{R}^n$  eine Kurve in  $D$  und  $\mathbf{v} : D \rightarrow \mathbb{R}^n$  ein stetiges Vektorfeld. Dann sind folgende Aussagen äquivalent:

1. **Wegunabhängigkeit** des Kurvenintegrals: Für alle Kurven  $\gamma$  hängt  $\int_{\gamma} \mathbf{v} \cdot d\mathbf{s}$  nur vom Anfangs- und Endpunkt der Kurve ab.
2. Für alle geschlossenen Kurven (d.h.  $\gamma(t_a) = \gamma(t_e)$ ) ist  $\oint_{\gamma} \mathbf{v} \cdot d\mathbf{s} = 0$ .
3.  $\mathbf{v}$  ist ein Potentialfeld.

**Satz:** (zweiter Hauptsatz für Potentialfelder)

Sei  $D \subset \mathbb{R}^n$  ein einfach zusammenhängendes Gebiet ( $n \geq 2$ ) und  $\mathbf{v} : D \rightarrow \mathbb{R}^n$  ein stetig differenzierbares Vektorfeld.

Dann ist  $\mathbf{v}$  genau dann ein Potentialfeld, wenn die Jacobi-Matrix  $J_{\mathbf{v}}(\mathbf{x})$  für alle  $\mathbf{x} \in D$  symmetrisch ist

$$J_{\mathbf{v}}(\mathbf{x}) = J_{\mathbf{v}}(\mathbf{x})^{\top}.$$

# Erinnerung

**Satz:** (Erster Hauptsatz für Potentialfelder)

Sei  $D \subset \mathbb{R}^n$  ein Gebiet und  $\mathbf{v} : D \rightarrow \mathbb{R}^n$  ein Potentialfeld mit Stammfunktion  $f$ , d.h.  $\text{grad} f = \mathbf{v}$ . Dann gilt für jede in  $D$  verlaufende Kurve  $\gamma : [t_a, t_e] \rightarrow \mathbb{R}^n$

$$\int_{\gamma} \mathbf{v} \cdot d\mathbf{s} = f(\gamma(t_e)) - f(\gamma(t_a)).$$

**Satz:** (Kurvenintegrale und Potentialfelder)

Sei  $D \subset \mathbb{R}^n$  ein Gebiet,  $\gamma : [t_a, t_e] \rightarrow \mathbb{R}^n$  eine Kurve in  $D$  und  $\mathbf{v} : D \rightarrow \mathbb{R}^n$  ein stetiges Vektorfeld. Dann sind folgende Aussagen äquivalent:

1. **Wegunabhängigkeit** des Kurvenintegrals: Für alle Kurven  $\gamma$  hängt  $\int_{\gamma} \mathbf{v} \cdot d\mathbf{s}$  nur vom Anfangs- und Endpunkt der Kurve ab.
2. Für alle geschlossenen Kurven (d.h.  $\gamma(t_a) = \gamma(t_e)$ ) ist  $\oint_{\gamma} \mathbf{v} \cdot d\mathbf{s} = 0$ .
3.  $\mathbf{v}$  ist ein Potentialfeld.

**Satz:** (zweiter Hauptsatz für Potentialfelder)

Sei  $D \subset \mathbb{R}^n$  ein einfach zusammenhängendes Gebiet ( $n \geq 2$ ) und  $\mathbf{v} : D \rightarrow \mathbb{R}^n$  ein stetig differenzierbares Vektorfeld.

Dann ist  $\mathbf{v}$  genau dann ein Potentialfeld, wenn die Jacobi-Matrix  $J_{\mathbf{v}}(\mathbf{x})$  für alle  $\mathbf{x} \in D$  symmetrisch ist

$$J_{\mathbf{v}}(\mathbf{x}) = J_{\mathbf{v}}(\mathbf{x})^{\top}.$$

# Berechnung der Stammfunktion

**Motivation:** (Stammfunktion)

- Kenntnis der Stammfunktion ist praktisch
- Auswertung des Integrals über Kurvenelement
- **Ziel:** Berechnungsmethode für die Stammfunktion!

1

**Zusammenfassung:** (Ansatzmethode)

Verwende den Ansatz:

$$\operatorname{grad} f(x, y, z) = \begin{pmatrix} f_x(x, y, z) \\ f_y(x, y, z) \\ f_z(x, y, z) \end{pmatrix} = \mathbf{v}(x, y, z).$$

1. Integriere  $f_x$  nach  $x$ , erhalte  $F_x$  mit unbekannter  $C(y, z)$  unabhängig von  $x$ .
2. Differenziere  $F_x$  partiell nach  $y$  und vergleiche mit  $f_y$ . Erhalte  $F_y$  mit unbekannter  $D(z)$  unabhängig von  $x$  und  $y$ .
3. Differenziere  $F_y$  partiell nach  $z$  und vergleiche mit  $f_z$ . Damit kann  $D_z(z)$  bestimmt werden, so dass mittels Integration von  $D_z(z)$  die Stammfunktion  $F'$  bestimmt werden kann.

**Methode:** (Methode mit dem Kurvenintegral)

Verwende den Ansatz:

$$f(\mathbf{x}) = \int_{\gamma_x} \mathbf{v} \cdot d\mathbf{s}.$$

$\gamma_x$  ist dabei ein beliebiger in  $D$  liegender Polygonzug, der  $\mathbf{x}_0$  mit  $\mathbf{x}$  verbindet.

**Idee:** Finde  $\gamma_x$  und  $\mathbf{x}_0$  so, dass sich das Integral leicht berechnen lässt. Mit

$$\gamma_x(t) = \mathbf{x}_0 + t(\mathbf{x} - \mathbf{x}_0), \quad t \in [0, 1],$$

gilt es das Integral

$$f(\mathbf{x}) = \int_0^1 \mathbf{v}(\mathbf{x}_0 + t(\mathbf{x} - \mathbf{x}_0)) \cdot (\mathbf{x} - \mathbf{x}_0) dt$$

zu berechnen.

2



## Motivation: (Stammfunktion)

- Kenntnis der Stammfunktion ist praktisch
- Auswertung des Integrals über Kurvenelement
- **Ziel:** Berechnungsmethode für die Stammfunktion!



**Zusammenfassung:** (Ansatzmethode)

Verwende den Ansatz:

$$\operatorname{grad} f(x, y, z) = \begin{pmatrix} f_x(x, y, z) \\ f_y(x, y, z) \\ f_z(x, y, z) \end{pmatrix} = \mathbf{v}(x, y, z).$$

1. Integriere  $f_x$  nach  $x$ , erhalte  $F_x$  mit unbekannter  $C(y, z)$  unabhängig von  $x$ .
2. Differenziere  $F_x$  partiell nach  $y$  und vergleiche mit  $f_y$ . Erhalte  $F_y$  mit unbekannter  $D(z)$  unabhängig von  $x$  und  $y$ .
3. Differenziere  $F_y$  partiell nach  $z$  und vergleiche mit  $f_z$ . Damit kann  $D_z(z)$  bestimmt werden, so dass mittels Integration von  $D_z(z)$  die Stammfunktion  $F$  bestimmt werden kann.



**Methode:** (Methode mit dem Kurvenintegral)

Verwende den Ansatz:

$$f(\mathbf{x}) = \int_{\gamma_x} \mathbf{v} \cdot d\mathbf{s}.$$

$\gamma_x$  ist dabei ein beliebiger in  $D$  liegender Polygonzug, der  $\mathbf{x}_0$  mit  $\mathbf{x}$  verbindet.

**Idee:** Finde  $\gamma_x$  und  $\mathbf{x}_0$  so, dass sich das Integral leicht berechnen lässt. Mit

$$\gamma_x(t) = \mathbf{x}_0 + t(\mathbf{x} - \mathbf{x}_0), \quad t \in [0, 1],$$

gilt es das Integral

$$f(\mathbf{x}) = \int_0^1 \mathbf{v}(\mathbf{x}_0 + t(\mathbf{x} - \mathbf{x}_0)) \cdot (\mathbf{x} - \mathbf{x}_0) dt$$

zu berechnen.

2

# Vektorpotential

## Erinnerung:

- Kriterium für Potentialfelleigenschaft:  $\operatorname{rot} \mathbf{v} = \mathbf{0}$ .  
Folgt aus  $\operatorname{rot}(\operatorname{grad} \phi) = \mathbf{0}$ .
- Wir hatten gesehen  $\operatorname{div}(\operatorname{rot} \mathbf{w}) = 0$  für Vektorfeld  $\mathbf{w}$ .
- Falls es zu gegebenem Vektorfeld  $\mathbf{v}$  ein Vektorfeld  $\mathbf{w}$  gibt mit  $\mathbf{v} = \operatorname{rot} \mathbf{w}$ , so gilt notwendigerweise  $\operatorname{div} \mathbf{v} = 0$ .

## Definition: (Vektorpotential)

Sei  $\mathbf{v} : D \rightarrow \mathbb{R}^3$ ,  $D \subset \mathbb{R}^3$  gegeben. Existiert ein differenzierbares Vektorfeld  $\mathbf{w} : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  mit

$$\mathbf{v} = \operatorname{rot} \mathbf{w},$$

so heißt  $\mathbf{w}$  **Vektorpotential** von  $\mathbf{v}$ .

## Satz: (Kriterium für die Existenz eines Vektorpotentials)

Sei  $\mathbf{v} : D \rightarrow \mathbb{R}^3$ ,  $D \subset \mathbb{R}^3$  ein differenzierbares Vektorfeld und  $D$  eine offene konvexe Menge. Dann existiert ein Vektorpotential  $\mathbf{w}$  mit  $\mathbf{v} = \operatorname{rot} \mathbf{w}$  genau dann, wenn gilt

$$\operatorname{div} \mathbf{v} = 0.$$

**Bemerkung:** Es reicht auch die Forderung an  $D$ , dass es sich um ein einfach zusammenhängendes Gebiet handle.

## Bemerkungen: (Analogie zu skalaren Potentialen)

- Skalare Potentiale konnten (bis auf additive Konstante) mittels Ansatzmethode oder Kurvenintegral-Methode berechnet werden.
- Hat man ein Vektorpotential  $\mathbf{w}_0$  von  $\mathbf{v}$  ( $\mathbf{v} = \operatorname{rot} \mathbf{w}_0$ ) und ist  $\mathbf{w}_1$  Potentialfeld, so ist  $\mathbf{w} = \mathbf{w}_0 + \mathbf{w}_1$  auch Vektorpotential von  $\mathbf{v}$ , denn
$$\mathbf{v} = \operatorname{rot} \mathbf{w} = \operatorname{rot} \mathbf{w}_0 + \operatorname{rot} \mathbf{w}_1 = \operatorname{rot} \mathbf{w}_0,$$
da  $\operatorname{rot} \mathbf{w}_1 = \mathbf{0}$  für Potentialfeld.
- Fazit: Vektorpotentiale sind nur bis auf Potentialfelder eindeutig.
- Potentialfelder sind bei Vektorfeldern etwa das, was Konstanten bei skalaren Potentialen sind.

# *vektorpotential*

## Erinnerung:

- Kriterium für Potentialfeldeigenschaft:  $\operatorname{rot} \mathbf{v} = \mathbf{0}$ .  
Folgt aus  $\operatorname{rot}(\operatorname{grad} \phi) = 0$ .
- Wir hatten gesehen  $\operatorname{div}(\operatorname{rot} \mathbf{w}) = 0$  für Vektorfeld  $\mathbf{w}$ .
- Falls es zu gegebenem Vektorfeld  $\mathbf{v}$  ein Vektorfeld  $\mathbf{w}$  gibt mit  $\mathbf{v} = \operatorname{rot} \mathbf{w}$ , so gilt notwendigerweise

$$\operatorname{div} \mathbf{v} = 0.$$

**Definition:** (Vektorpotential)

Sei  $\mathbf{v} : D \rightarrow \mathbb{R}^3$ ,  $D \subset \mathbb{R}^3$  gegeben. Existiert ein differenzierbares Vektorfeld  $\mathbf{w} : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  mit

$$\mathbf{v} = \operatorname{rot} \mathbf{w},$$

so heißt  $\mathbf{w}$  **Vektorpotential** von  $\mathbf{v}$ .

**Satz:** (Kriterium für die Existenz eines Vektorpotentials)

Sei  $\mathbf{v} : D \rightarrow \mathbb{R}^3$ ,  $D \subset \mathbb{R}^3$  ein differenzierbares Vektorfeld und  $D$  eine offene konvexe Menge. Dann existiert ein Vektorpotential  $\mathbf{w}$  mit  $\mathbf{v} = \text{rot } \mathbf{w}$  genau dann, wenn gilt

$$\text{div } \mathbf{v} = 0.$$

**Bemerkung:** Es reicht auch die Forderung an  $D$ , dass es sich um ein einfach zusammenhängendes Gebiet handelt.

## Bemerkungen: (Analogie zu skalaren Potentialen)

- Skalare Potentiale konnten (**bis auf additive Konstante**) mittels Ansatzmethode oder Kurvenintegral-Methode berechnet werden.
- Hat man ein Vektorpotential  $\mathbf{w}_0$  von  $\mathbf{v}$  ( $\mathbf{v} = \text{rot}\mathbf{w}_0$ ) und ist  $\mathbf{w}_1$  Potentialfeld, so ist  $\mathbf{w} = \mathbf{w}_0 + \mathbf{w}_1$  auch Vektorpotential von  $\mathbf{v}$ , denn

$$\mathbf{v} = \text{rot } \mathbf{w} = \text{rot } \mathbf{w}_0 + \text{rot } \mathbf{w}_1 = \text{rot } \mathbf{w}_0,$$

da  $\text{rot } \mathbf{w}_1 = \mathbf{0}$  für Potentialfeld.

- Fazit: Vektorpotentiale sind nur bis auf Potentialfelder eindeutig.
- Potentialfelder sind bei Vektorfeldern etwa das, was Konstanten bei skalaren Potentialen sind.

# Einführung in Integration über Flächen/Volumen

## Motivation:

- **Problemstellung:** Bestimme Masse in Körper mit festem Dichte.
- **Beispiel:**  $K_1 = K_2 \cap K_3$  habe Volumen  $20m^3$ ,  $K_2$  und  $K_3$  seien jeweils von gleichem Volumen von  $K_1$ . Seiten  $a_1 = 1000 \frac{m}{cm}$  und  $a_2 = 2000 \frac{m}{cm}$  (in Dänen). Dann ist die Gesamtmasse  $M$ :  

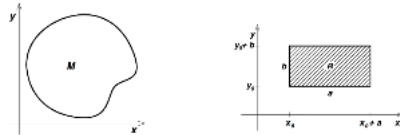
$$M = 10m^3 \cdot 1000 \frac{g}{cm^3} + 10m^3 \cdot 2000 \frac{g}{cm^3} = 40000g$$
- Wie wird die Dichtefunktion sehr allgemein:  

$$\rho(x) = \begin{cases} 1000 \frac{g}{cm^3} & \text{für } x \in K_1 \\ 2000 \frac{g}{cm^3} & \text{für } x \in K_2 \end{cases}$$
- **Frage:** Was ist, wenn  $\rho(x)$  sehr kompliziert?
- **Antwort:** Integration!

Aufgabe: Betrachte nun zunächst: Flächeninhalte ebener Flächen

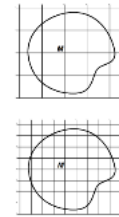
## Vorbemerkungen:

- **Wir wissen:** Fläche eines Rechtecks im  $\mathbb{R}^2$  mit Seitenlängen  $a$  und  $b$ :  $F = a \cdot b$ .
- **Idee:** Überführe beliebiges Gebiet  $M$  mit immer feineren Gittern und führe Grenzübergang durch.



## Gitter

- Sei  $N \in \mathbb{N}$ .
- Überdecke  $\mathbb{R}^2$  mit Gitter der Maschenweite  $h = \frac{1}{N}$ , mit  $N_1 > 0$  fest und  $L = \frac{1}{N_2}, \dots$
- Überdecke  $M$  mit Gitter  $(h = \frac{1}{N})$  mit Verschiebung  $\delta$ .
- Überdecke  $M$  mit  $N$  und erzeuge  $n$  die Menge  $\mathcal{G}(M)$  der  $n$  oberen Gitterpunkte in  $M$  (Bew.  $\mathcal{G}(M)$  hat höchstens  $n$  verschiedene Punkte in  $M$ ).
- Es gilt  $\mathcal{G}(M) \subseteq \mathcal{G}_h(M) \subseteq \mathcal{G}_h(M) \subseteq \mathcal{R}_h(M)$ .
- Grenzpunkt  $\delta$  (für  $\mathcal{G}_h(M)$ ) bestimmt, wann  $M$  ein normiertes rechteckiges  $\mathcal{R}_h(M)$  ist, maximal fallend nach unten beschränkt.
- In  $\mathcal{R}_h(M)$  die Grenzmenge 
$$\mathcal{R}_h(M) = \bigcup_{\delta \in \mathbb{R}} \mathcal{G}_h(M) \cap \mathcal{R}_h(M) = \bigcup_{\delta \in \mathbb{R}} \mathcal{R}_h(M)$$



## Definition (Regulärer Bereich)

Eine beschränkte Menge  $B \subset \mathbb{R}^2$  heißt **regulärer Bereich**, wenn

1.  $B$  abgeschlossen ist,
2. das Innere von  $B$  (also  $B^\circ$ ) ein Gebiet ist,
3. der Rand  $\partial B$  von  $B$  aus endlich vielen regulären Kurvenstücken besteht.

## Definition (Flächeninhalt, Jordan-Inhalt)

- Wir nennen  $F_*(M)$  **inneren Inhalt** und  $F^*(M)$  **äußeren Inhalt** von  $M$ .
- Die Menge  $M$  heißt **Jordan-messbar**, falls  $F_*(M) = F^*(M)$ .
- In dem Fall wird der **Jordan-Inhalt** bzw. **Flächeninhalt** von  $M$  definiert als

$$F(M) := F_*(M) = F^*(M).$$

- Für die leere Menge  $\emptyset$  setzen wir  $F(\emptyset) = 0$ .
- Eine Jordan-messbare Menge  $N$  mit  $F(N) = 0$  heißt **Jordan-Nulmenge**.

## Satz (Eigenschaften von messbaren Mengen und Jordan-Inhalt)

- Jede Teilmenge einer Nullmenge ist eine Nullmenge.
- Die beschränkte Menge  $M \subset \mathbb{R}^2$  ist genau dann messbar, wenn der Inhalt  $F(M)$  von  $M$  messbar ist und  $F(M) = 0$  gilt.
- Jede reguläre Kurvenstück in  $\mathbb{R}^2$  ist eine Nullmenge.
- Durch Addition von Grenzübergang zweier messbarer Mengen mit konstanter messbar.
- Wenn  $M$  und  $N$  messbar sind, dann auch  $M \cup N$ .
- Wenn  $M$  und  $N$  messbar sind und  $M \cap N = \emptyset$ , dann gilt  $F(M \cup N) = F(M) + F(N)$  (Additivität).
- Wenn  $M$  und  $N$  messbar sind und  $M \cap N = B$ , dann gilt  $F(M \cup N) = F(M) + F(N) - F(B)$  (Inklusion).

# FLÄCHENINHALTE

## Motivation:

- **Problemstellung:** Berechne Masse in Körper, mit heterogener Dichte.
- **Beispiel:**  $K = K_1 \cup K_2$ , habe Volumen  $20m^3$ ,  $K_1$  und  $K_2$  seien jeweils von halbem Volumen von  $K$ . Seien  $\rho_{K_1} = 1000 \frac{g}{m^3}$  und  $\rho_{K_2} = 3000 \frac{g}{m^3}$  die Dichten. Dann ist die Gesamtmasse  $M$ :

$$M = 10m^3 \cdot 1000 \frac{g}{m^3} + 10m^3 \cdot 3000 \frac{g}{m^3} = 40.000g.$$

- Hier war die Dichtefunktion sehr einfach:

$$\rho(\mathbf{x}) = \begin{cases} 1000 \frac{g}{m^3}, & \text{für } \mathbf{x} \in K_1, \\ 3000 \frac{g}{m^3}, & \text{für } \mathbf{x} \in K_2. \end{cases}$$

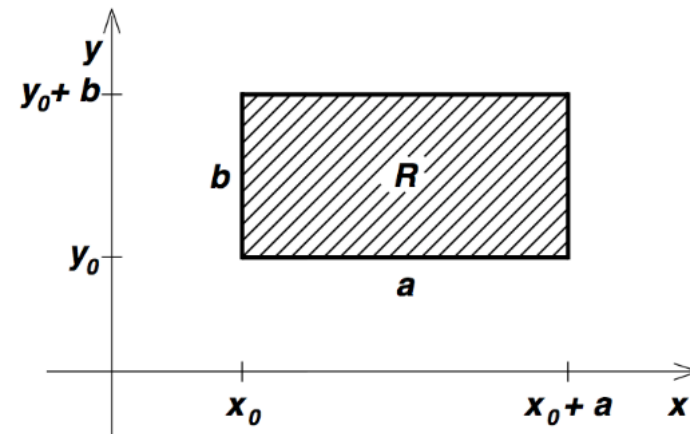
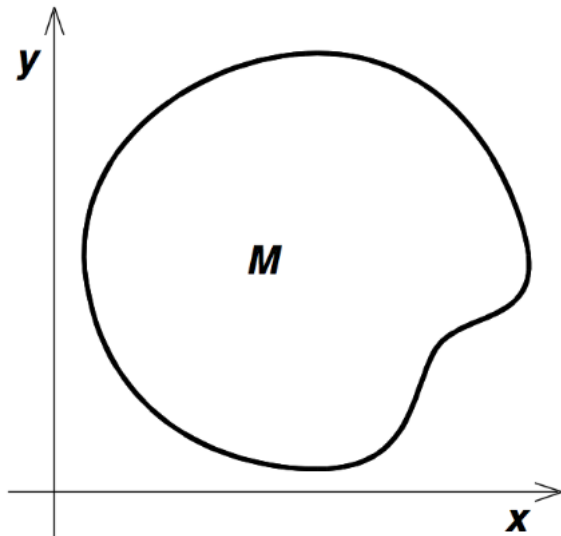
- **Frage:** Was ist, wenn  $\rho(\mathbf{x})$  sehr kompliziert?
- **Antwort:** Integration!

**Aufgabe:** Betrachte nun zunächst: Flächeninhalte ebener Flächen



**Vorbemerkungen:**

- **Wir wissen:** Fläche eines Rechtecks im  $\mathbb{R}^2$  mit Seitenlängen  $a$  und  $b$ :  $F = a \cdot b$ .
- **Idee:** Überziehe beliebiges Gebiet  $M$  mit immer feinmaschigeren Gittern und führe Grenzübergang durch.



# Flächen

## Gitter:

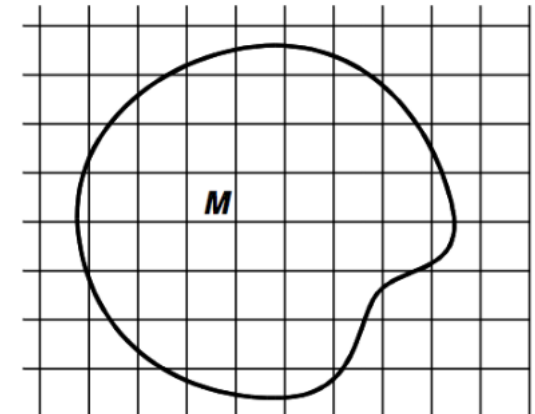
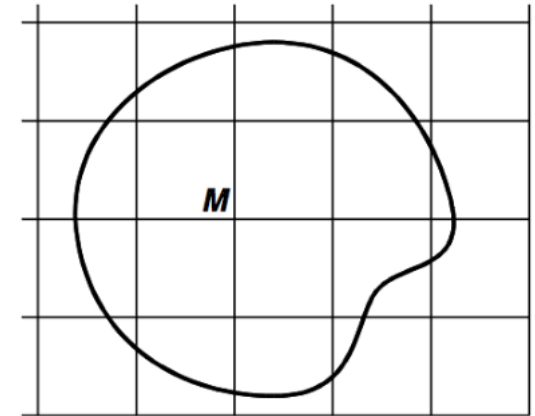
- Sei  $M \subset \mathbb{R}^2$ .
- Überziehe  $\mathbb{R}^2$  mit Gitter der Maschenweite  $h = \frac{h_0}{2^{k-1}}$  mit  $h_0 > 0$  fest und  $k = 1, 2, \dots$
- Flächeninhalte der Gitterzellen:  $f_k = h^2 = \frac{h_0^2}{2^{k-1}}$  für Verfeinerung  $k$ .
- Flächeninhalt von  $M$  wird angenähert durch die Summe  $s_k(M)$  der Flächen der Gitterzellen in  $M$  (bzw.  $S_k(M)$  der Gitterzellen mit mindestens einem Punkt in  $M$ ).

- Es gilt:

$$s_k(M) \leq s_{k+1}(M) \leq S_{k+1}(M) \leq S_k(M).$$

- Damit ist die Folge  $(s_k(M))_k$  monoton wachsend und nach oben beschränkt,  $(S_k(M))_k$  ist monoton fallend nach unten beschränkt.
- Es existieren die Grenzwerte

$$F_i(M) := \lim_{k \rightarrow \infty} s_k(M) \quad \text{und} \quad F_o(M) := \lim_{k \rightarrow \infty} S_k(M)$$



**Definition:** (Flächeninhalt, Jordan-Inhalt)

- Wir nennen  $F_i(M)$  **inneren** Inhalt und  $F_o(M)$  **äußeren** Inhalt von  $M$ .
- Die Menge  $M$  heißt **Jordan-messbar**, falls  $F_i(M) = F_o(M)$ .
- In dem Fall wird der **Jordan-Inhalt** bzw. Flächeninhalt von  $M$  definiert als

$$F(M) := F_i(M) = F_o(M).$$

- Für die leere Menge  $\emptyset$  setzen wir  $F(\emptyset) = 0$ .
- Eine Jordan-messbare Menge  $N$  mit  $F(N) = 0$  heißt **Jordan-Nullmenge**.

**Satz:** (Eigenschaften von messbaren Mengen und Jordan-Inhalt)

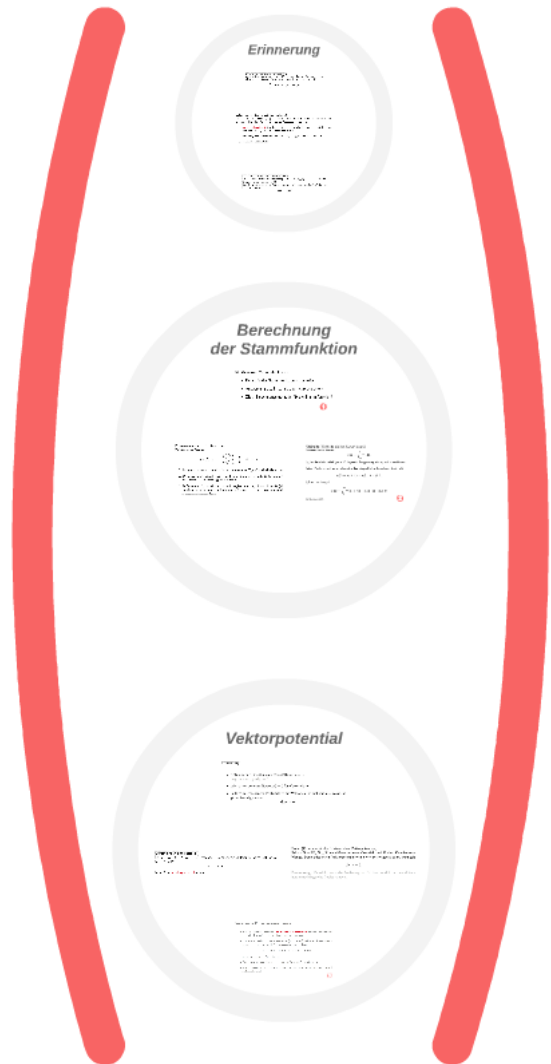
1. Jede Teilmenge einer Nullmenge ist eine Nullmenge.
2. Die beschränkte Menge  $M \subset \mathbb{R}^2$  ist genau dann messbar, wenn der Rand  $\partial M$  von  $M$  messbar ist und  $F(\partial M) = 0$  gilt.
3. Jedes reguläre Kurvenstück im  $\mathbb{R}^2$  ist eine Nullmenge.
4. Durchschnitt und Vereinigung zweier messbarer Mengen sind wieder messbar.
5. Wenn  $M$  und  $N$  messbar sind, dann auch  $M \setminus N$ .
6. Wenn  $M$  und  $N$  messbar sind und  $M \subset N$ , dann gilt  $F(M) \leq F(N)$  (**Monotonie**).
7. Wenn  $M$  und  $N$  messbar sind und  $M \cap N = \emptyset$ , dann gilt  $F(M \cup N) = F(M) + F(N)$  (**Additivität**).

**Definition:** (Regulärer Bereich)

Eine beschränkte Menge  $B \subset \mathbb{R}^2$  heißt **regulärer Bereich**, wenn

1.  $B$  abgeschlossen ist,
2. das Innere von  $B$  (also  $B \setminus \partial B$ ) ein Gebiet ist,
3. der Rand  $\partial B$  von  $B$  aus endlich vielen regulären Kurvenstücken besteht.

**Satz:** (Eigenschaften v



### Erinnerung

$\vec{F} = -\nabla \phi$   
 $\text{rot } \vec{F} = 0$   
 $\text{div } \vec{F} = -\Delta \phi$

### Berechnung der Stammfunktion

1. Bestimmung der Stammfunktion  $\phi$   
 2. Bestimmung der Integrationskonstanten  $C$   
 3. Bestimmung der Integrationsgrenzen  $a$  und  $b$

### Vektorpotential

$\text{rot } \vec{A} = \vec{B}$   
 $\text{div } \vec{A} = 0$



### Einführung in Integration über Flächen/Volumen

$\int_V \text{div } \vec{F} \, dV = \int_{\partial V} \vec{F} \cdot \vec{n} \, dA$   
 $\int_V \text{rot } \vec{F} \cdot \vec{a} \, dV = \int_{\partial V} \vec{F} \cdot \vec{a} \times \vec{n} \, dA$