

TAUBERT

Erinnerung (Variationsrechnung)

gesucht hinreichend oft differenzierbare Funktion

$$y : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$$

$$y(a) = y_a \quad y(b) = y_b$$

die ein Funktional der Form

$$I[y] = \int_a^b f(t, y, y') dt$$

minimiert.

Satz (Euler-Lagrange-Gleichung)

Jede Lösung der Variationsaufgabe ist Lösung der RWA

$$\frac{\partial}{\partial y} f(t, y_0, y_0') - \frac{d}{dt} \frac{\partial}{\partial y'} f(t, y_0, y_0') = 0$$

$$y_0(a) = y_a \quad y_0(b) = y_b$$

Beachte

Das Funktional $I[y]$ erfordert $y \in C^1[a, b]$.

Die Euler-Lagrange Gleichung erfordert vielleicht

$y \in C^2[a, b]$! Ein nicht einfaches Problem!

Bisher $I(y) = \int_a^b f(t, y(t), y'(t)) dt$

• Minimum aus $C^1[a, b]$ mit $y(a) = y_a, y(b) = y_b$.

$$\rightarrow \begin{cases} \text{Euler-Lagrange-Gleichung} \\ y(a) = y_a, y(b) = y_b \end{cases}$$

\rightarrow \circ Minimum aus $C^1[a, b]$ ohne $y(a) = y_a, y(b) = y_b$? \leftarrow

Satz

Jede hinreichend glatte Lösung $y_0: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ von

$$\text{Minimiere } I(y) = \int_a^b f(t, y, y') dt$$

(ohne vorgegebene Randbedingungen) löst die RWA

$$\frac{\partial f}{\partial y}(t, y_0, y_0') - \frac{d}{dt} \frac{\partial f}{\partial y'}(t, y_0, y_0') = 0$$

$$\left. \begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial y'}(a, y_0(a), y_0'(a)) &= 0 \\ \frac{\partial f}{\partial y'}(b, y_0(b), y_0'(b)) &= 0 \end{aligned} \right\} (*)$$

(*) heißen natürliche Randbedingungen

Beispiel

$$\int_a^b y'^2 dt = \min, \quad y \in C^1[a, b]$$

Offensichtlich?

$$y' = 0$$

$$\Rightarrow y = a \text{ (beliebig)}$$

Satz

$$\frac{1}{2} y'' = 0 \rightarrow y = bt + a$$

$$\left. \begin{aligned} y'(a) &= 0 \\ y'(b) &= 0 \end{aligned} \right\} \Rightarrow y = a$$

$y_0 : a \leq t \leq b \rightarrow \mathbb{R}$ minimum

$$I[y] = \int_a^b f(t, y, y') dt$$

\Rightarrow

$$\frac{\partial f}{\partial y}(t, y_0, y_0') - \frac{d}{dt} \frac{\partial f}{\partial y'}(t, y_0, y_0') = 0$$

$$\frac{\partial f}{\partial y'}(a, y_0(a), y_0'(a)) = 0$$

$$\frac{\partial f}{\partial y'}(b, y_0(b), y_0'(b)) = 0$$

Beweis

$$\begin{aligned} \frac{d}{d\varepsilon} I[y_0 + \varepsilon h] \Big|_{\varepsilon=0} &= \int_a^b \left(\frac{\partial f}{\partial y}(t, y_0, y_0') - \frac{d}{dt} \frac{\partial f}{\partial y'}(t, y_0, y_0') \right) h(t) dt \\ &\quad + \frac{\partial f}{\partial y'}(t, y_0, y_0') h(t) \Big|_a^b \stackrel{!}{=} 0 \end{aligned}$$

Diese Summe muss für alle $h(t)$ zu Null werden

$$\Rightarrow \frac{\partial f}{\partial y}(t, y_0, y_0') - \frac{d}{dt} \frac{\partial f}{\partial y'}(t, y_0, y_0') = 0$$

$$\Rightarrow \frac{\partial f}{\partial y'}(a, y_0(a), y_0'(a)) = 0$$

$$\frac{\partial f}{\partial y'}(b, y_0(b), y_0'(b)) = 0$$

Variationsrechnung



(Nichtlineare) RWABen zweiter Ordnung

⊕

Jetzt

lineare RWABen zweiter Ordnung

$$L[y] := y''(t) + a_1(t)y'(t) + a_0(t)y(t) = h(t)$$

$$R_1[y] := \alpha_1 y(a) + \beta_1 y'(a) + \gamma_1 y(b) + \delta_1 y'(b) = d_1$$

$$R_2[y] := \alpha_2 y(a) + \beta_2 y'(a) + \gamma_2 y(b) + \delta_2 y'(b) = d_2$$

Ermittlung von Lösungen?

- Möglichkeiten:
1. Einfach lösen
 2. Sag aus Vorlesung (E, ... usw)
 - 3. Green'sche Funktionen ←

1. Möglichkeit

Aufgabe so einfach, dass Lösung sofort ermittelt werden kann:

$$y'' + y = 0 \quad \longrightarrow \quad y(t) = \alpha \cos t + \beta \sin t$$

$$y(0) = 1 \quad \longrightarrow \quad \alpha = 1$$

$$y'(0) = 0 \quad \longrightarrow \quad \beta = 0$$

$$\implies y(t) = \cos t$$

$$L[y] = y''(t) + a_1(t)y'(t) + a_0(t)y(t) = k(t)$$

$$R_1[y] = \alpha_1 y(a) + \beta_1 y'(a) + \gamma_1 y(b) + \delta_1 y'(b) = d_1$$

$$R_2[y] = \alpha_2 y(a) + \beta_2 y'(a) + \gamma_2 y(b) + \delta_2 y'(b) = d_2$$

2. Möglichkeit (Erinnerung)

Umwandeln in System erster Ordnung und das aus vorangegangener Vorlesung benutzen:

$$\text{Sei } \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y \\ y' \end{pmatrix}$$

$$\leadsto y_2' = y'' = -a_1 y' - a_0 y + k(t) = -a_1 y_2 - a_0 y_1 + k(t)$$

DBL-System (*)

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}' = \begin{pmatrix} y_2 \\ -a_1(t)y_2 - a_0(t)y_1 + k(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -a_1(t) & -a_0(t) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ k(t) \end{pmatrix}$$

Randbedingungen

$$\underbrace{\begin{pmatrix} \alpha_1 & \beta_1 \\ \alpha_2 & \beta_2 \end{pmatrix}}_{B_a} \begin{pmatrix} y_1(a) \\ y_2(a) \end{pmatrix} + \underbrace{\begin{pmatrix} \gamma_1 & \delta_1 \\ \gamma_2 & \delta_2 \end{pmatrix}}_{B_b} \begin{pmatrix} y_1(b) \\ y_2(b) \end{pmatrix} = \underbrace{\begin{pmatrix} d_1 \\ d_2 \end{pmatrix}}_d$$

Sei $Y(t)$ FS zu * und $E = B_a Y(a) + B_b Y(b)$

Allgemeine Lösung des DBL

$$y(t) = Y(t)c + y_p$$

c gesucht

$$E c = d - B_a y_p(a) - B_b y_p(b)$$

E regulär $\Rightarrow c$ eindeutig bestimmt \Rightarrow Lösung

3. Möglichkeit (Green'sche - Funktion)

Sieht voraus

- 1. RWA eindeutig lösbar
- 2. RWA liegt in halbhomogener Form vor

1. Voraussetzung ist gleichwertig zu

$$L[y] = 0$$

$R_1[y] = 0$ hat nur die triviale Lösung

$$R_2[y] = 0$$

2. Voraussetzung.

Die RWA lie in der Form

$$L[y] = h(t)$$

$$R_1[y] = 0$$

$$R_2[y] = 0 \quad \text{vorliegen!}$$

Kann die ursprüngliche Aufgabe stets in eine solche überführt werden? Antwort: Ja!!!

Wähle $y_0 \in C^2[a, b]$ mit $R_1[y_0] = d_1$
 $R_2[y_0] = d_2$

Setze $y(t) = y_0(t) + z(t)$

$$L[z] = L[y - y_0] = L[y] - L[y_0] = h - L[y_0] = \tilde{h}$$

$$R_1[z] = R_1[y - y_0] = R_1[y] - R_1[y_0] = d_1 - d_1 = 0$$

$$R_2[z] = R_2[y - y_0] = R_2[y] - R_2[y_0] = d_2 - d_2 = 0$$

Ist die Aufgabe

$$L[y] = h(t)$$

$$R_1[y] = 0$$

$$R_2[y] = 0$$

eindeutig lösbar, dann kann die Lösung in der Form

$$y(t) = \int_a^t G(t, \tau) h(\tau) d\tau$$

dargestellt werden

(Green'sche Funktion)

Beispiel

Betrachte die Aufgabe

$$-y'' = h(t)$$

$$y(0) = 0$$

$$y(l) = 0$$

$$l > 0$$

(Die Aufgabe $-y'' = 0$, $y(0) = y(l) = 0$, hat nur die triviale Lösung. RWA in halbhomogener Form)

$$y(t) = \int_0^l G(t, \tau) h(\tau) d\tau$$

$$G(t, \tau) = \begin{cases} \frac{\tau}{l}(l-t) & 0 \leq \tau \leq t \leq l \\ \frac{t}{l}(l-\tau) & 0 \leq t \leq \tau \leq l \end{cases}$$

Wir wollen diesen beweisen !!!

$$-y'' = h(t)$$

$$y(0) = 0$$

$$y(l) = 0$$

$$l > 0$$

$$\rightarrow$$

$$y(t) = \int_0^l G(t, \tau) h(\tau) d\tau$$

Zurechnung für das Folgende:

Bestimmung einer speziellen Lösung von $-y'' = h(t)$
mit Grundlösemethode

Wiederholung bzw. Einsatzt: Grundlösemethode

$$y'' + a_1 y' + a_0 y = h(t) \quad a_i \in \mathbb{R} \quad (*)$$

Es sei w die Lösung von

$$y'' + a_1 y' + a_0 y = 0$$

$$y(0) = 0$$

$$y'(0) = 1$$

$$\rightarrow y_p(t) = \int_0^t w(t-\tau) h(\tau) d\tau \quad \text{Lösung von } (*)$$

Beweis:

$$\frac{d}{dt} y_p(t) = \int_0^t w'(t-\tau) h(\tau) d\tau + w(0) h(t)$$

$$\frac{d^2}{dt^2} y_p(t) = \int_0^t w''(t-\tau) h(\tau) d\tau + w'(0) h(t)$$

$$y_p''(t) + a_1 y_p'(t) + a_0 y_p(t) = h(t) + \int_0^t w''(t-\tau) h(\tau) d\tau + \dots + \dots + h(t) !!!$$

- $y''(t) = h(t)$ (***)

- $w'' = 0$

$y(0) = 0$

\rightsquigarrow

$w(0) = 0$

$\implies w(t) = +t$

$y(l) = 0$

$w'(0) = 1$

Allgemeine Lösung von (***)

$$y(t) = c_1 + c_2 t + \int_0^t -(t-\tau) h(\tau) d\tau$$

Anpassung an Randbedingungen

$y(0) = 0$

\implies

$c_1 = 0$

$y(l) = 0$

\implies

$c_2 l + \int_0^l (\tau-l) h(\tau) d\tau = 0$

\implies

$c_2 = -\frac{1}{l} \int_0^l (\tau-l) h(\tau) d\tau$

Lösung der RWA

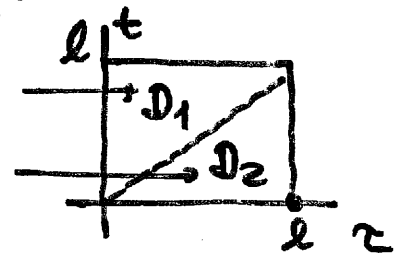
$$y(t) = -\frac{t}{l} \int_0^l (\tau-l) h(\tau) d\tau + \int_0^t (\tau-t) h(\tau) d\tau$$

$$y(t) = -\int_0^t \frac{t}{l} (\tau-l) h(\tau) d\tau - \int_t^l \frac{t}{l} (\tau-l) h(\tau) d\tau + \int_0^t (\tau-t) h(\tau) d\tau$$

$$-\frac{t}{l} (\tau-l) + (\tau-t) = -\frac{t}{l} (\tau-l) + \frac{l}{l} (\tau-t) = \frac{\tau}{l} (l-t)$$

$$y(t) = \int_0^t \frac{\tau}{l} (l-t) h(\tau) d\tau + \int_t^l \frac{t}{l} (l-\tau) h(\tau) d\tau$$

$$G(t, \tau) = \begin{cases} \frac{\tau}{l} (l-t) & 0 \leq \tau \leq t \leq l \\ \frac{t}{l} (l-\tau) & 0 \leq t \leq \tau \leq l \end{cases}$$



$$y(t) = \int_0^l G(t, \tau) h(\tau) d\tau !!!$$

gegeben sei die eindeutig lösbare, lineare und
halbhomogene Randwertaufgabe zweiter Ordnung

$$L[y] = h(x)$$

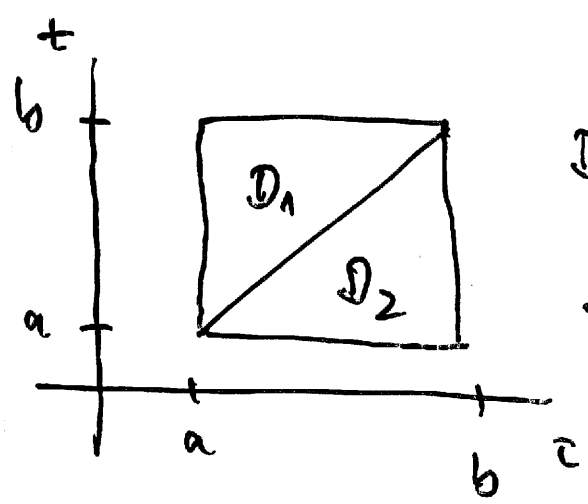
$$R_1[y] = 0$$

$$R_2[y] = 0$$

Gesucht ist eine Funktion G auf $D = [a,b] \times [a,b]$
(Green'sche Funktion) mit

$$y(x) = \int_a^x G(x, \tau) h(\tau) d\tau$$

Eine solche (Green'sche) Funktion gibt es! Diese
hat gewisse Eigenschaften in den Bereichen
 D_1 und D_2 aus $[a,b] \times [a,b]$



$$D_1: a \leq \tau \leq t \leq b$$

$$D_2: a \leq t \leq \tau \leq b$$

Die gesuchte Green'sche Funktion wird durch folgende Eigenschaften charakterisiert:

Satz

Erfüllt eine Funktion (Green'sche Funktion) $G(t, \tau)$ die folgenden Eigenschaften

1) $G(t, \tau)$ ist stetig auf $[a, b] \times [a, b]$ und läßt sich auf jedem der Bereiche D_1 und D_2 als C^2 -Funktion fortsetzen

2) $G(t, \tau)$ erfüllt für festes τ die homogene Gleichung

$$L[G(\cdot, \tau)] = 0 \quad t \in [a, \tau] \text{ und } t \in [\tau, b]$$

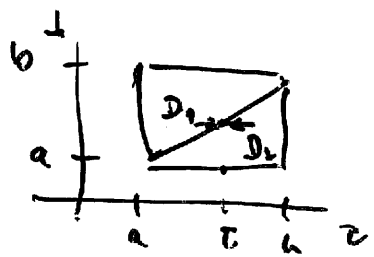
und die Randbedingungen

$$R_1[G(\cdot, \tau)] = 0 \quad R_2[G(\cdot, \tau)] = 0$$

$$3) \quad G_t(t, t^-) - G_t(t, t^+) = 1$$

dann ist die Lösung der Randwertaufgabe gegeben durch

$$y(t) = \int_a^b G(t, \tau) h(\tau) d\tau$$



Allgemeines Prinzip zur Konstruktion der Green'schen Funktion:

1. Bestimme FS der homogenen Gleichung

$$y_1(t), y_2(t)$$

Setze

$$G(t, \tau) = \begin{cases} (a_1(\tau) + b_1(\tau))y_1(t) + (a_2(\tau) + b_2(\tau))y_2(t) & \tau \leq t \\ (a_1(\tau) - b_1(\tau))y_1(t) + (a_2(\tau) - b_2(\tau))y_2(t) & t \leq \tau \end{cases}$$

2. Stetigkeit bei $t = \tau$

$$\Rightarrow 2(b_1(t)y_1(t) + b_2(t)y_2(t)) = 0$$

Spungbedingung bei $t = \tau$

$$G_t(t, \tau) = \begin{cases} (a_1(\tau) + b_1(\tau))y_1'(t) + (a_2(\tau) + b_2(\tau))y_2'(t) & \tau \leq t \\ (a_1(\tau) - b_1(\tau))y_1'(t) + (a_2(\tau) - b_2(\tau))y_2'(t) & t \leq \tau \end{cases}$$

$$\Rightarrow b_1(t)y_1'(t) + b_2(t)y_2'(t) = \frac{1}{2}$$

Insgesamt

$$\begin{pmatrix} y_1(t) & y_2(t) \\ y_1'(t) & y_2'(t) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1(t) \\ b_2(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1/2 \end{pmatrix}$$

Eindeutig lösbar !!!

3) Einsetzen der entstehenden Funktion in die Randbedingungen liefert $a_1(\tau)$ und $a_2(\tau)$

$$R_i[G(\cdot, \tau)] = 0 \quad i=1,2$$

$$R_1[G] = \alpha_1 G(a, \tau) + \beta_1 G_f(a, \tau) + \gamma_1 G(b, \tau) + \delta_1 G_f(b, \tau) = 0$$

$$R_2[G] = \alpha_2 G(a, \tau) + \beta_2 G_f(a, \tau) + \gamma_2 G(b, \tau) + \delta_2 G_f(b, \tau) = 0$$

$$G(a, \tau) = (a_1(\tau) - b_1(\tau)) y_1(a) + (a_2(\tau) - b_2(\tau)) y_2(a)$$

$$G(b, \tau) = (a_1(\tau) + b_1(\tau)) y_1(b) + (a_2(\tau) + b_2(\tau)) y_2(b)$$

$$G_f(a, \tau) = (a_1(\tau) - b_1(\tau)) y_1'(a) + (a_2(\tau) - b_2(\tau)) y_2'(a)$$

$$G_f(b, \tau) = \dots \quad " \quad \dots$$

Es ergibt sich das folgende Gleichungssystem

$$\begin{pmatrix} \alpha_1 & \beta_1 \\ \alpha_2 & \beta_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1(a) & y_2(a) \\ y_1'(a) & y_2'(a) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_1(\tau) \\ a_2(\tau) \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \gamma_1 & \delta_1 \\ \gamma_2 & \delta_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1(b) & y_2(b) \\ y_1'(b) & y_2'(b) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_1(\tau) \\ a_2(\tau) \end{pmatrix} = \dots$$

$$B_a \quad Y(a) \qquad B_b \quad Y(b)$$

$$B_a Y(a) + B_b Y(b) = \text{etwas bekanntes}$$

\Rightarrow Eindeutig lösbar !!!

Beispiel

$$y'' + y = h(t)$$

$$y(0) - y(\pi) = 0$$

$$y'(0) - y'(\pi) = 0$$

periodische Randbedingung

$$a = 0$$
$$b = \pi$$

$\alpha_1 = 1$	$\beta_1 = 0$	$\gamma_1 = -1$	$\delta_1 = 0$
$\alpha_2 = 0$	$\beta_2 = 1$	$\gamma_2 = 0$	$\delta_2 = -1$

FS :

$$y'' + y = 0$$

charakteristisches Polynom $\lambda^2 + 1 = 0 \quad \lambda_{1,2} = \pm i$

- ~ komplexes FS e^{it}, e^{-it}
- ~ reelles FS $\sin t, \cos t$

$$y_1(t) = \cos t \quad y_2(t) = \sin t$$

$$G(t, \tau) = \begin{cases} (a_1(\tau) + b_1(\tau)) \cos t + (a_2(\tau) + b_2(\tau)) \sin t & \tau \leq t \\ (a_1(\tau) - b_1(\tau)) \cos t + (a_2(\tau) - b_2(\tau)) \sin t & \tau > t \end{cases}$$

Stetigkeit von G für $\tau = t$

$$b_1(t) \cos t + b_2(t) \sin t = 0$$

Springbedingung der Ableitung von G für $\tau = t$

$$-b_1(t) \sin t + b_2(t) \cos t = \frac{1}{2}$$

$$\begin{pmatrix} \cos t & \sin t \\ -\sin t & \cos t \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1(t) \\ b_2(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

$$b_1(t) = -\frac{1}{2} \sin t \quad b_2(t) = \frac{1}{2} \cos t$$

Bestimmung von $a_1(\cdot)$ und $a_2(\cdot)$

$G(\cdot, \tau)$ wird als Funktion von t die Randbedingungen erfüllen!

$$G(0, \tau) - G(\pi, \tau) = (a_1(\tau) - b_1(\tau)) \cos(0) + (a_2(\tau) - b_2(\tau)) \sin 0 \\ - (a_1(\tau) + b_1(\tau)) \cos \pi - (a_2(\tau) + b_2(\tau)) \sin \pi$$

$$G_t(0, \tau) - G_t(\pi, \tau) = -(a_1(\tau) - b_1(\tau)) \sin(0) + (a_2(\tau) - b_2(\tau)) \cos(0) \\ + (a_1(\tau) + b_1(\tau)) \sin(\pi) - (a_2(\tau) + b_2(\tau)) \cos(\pi)$$

$$G(0, \tau) - G(\pi, \tau) = (a_1(\tau) - b_1(\tau)) + (a_1(\tau) + b_1(\tau)) = 0$$

$$G_t(0, \tau) - G_t(\pi, \tau) = (a_2(\tau) - b_2(\tau)) - (a_2(\tau) + b_2(\tau)) = 0$$

$$\Rightarrow a_1(\tau) = a_2(\tau) = 0$$

$$\Rightarrow G(t, \tau) = \begin{cases} -\frac{1}{2} \sin \tau \cos t + \frac{1}{2} \cos \tau \sin t & \tau \leq t \\ \frac{1}{2} \sin \tau \cos t - \frac{1}{2} \cos \tau \sin t & t \leq \tau \end{cases}$$

$$= \begin{cases} \frac{1}{2} \sin(t - \tau) \\ -\frac{1}{2} \sin(t - \tau) \end{cases}$$

$$\Rightarrow y(t) = \int_0^{\pi} G(t, \tau) h(\tau) d\tau \\ = \frac{1}{2} \int_0^t \sin(t - \tau) h(\tau) d\tau - \frac{1}{2} \int_t^{\pi} \sin(t - \tau) h(\tau) d\tau$$

Eigenwertaufgabe

homogenes lineares RWproblem n-ter Ordnung

$$L[y] = y^{(n)}(t) + a_{n-1}(t, \lambda) y^{(n-1)}(t) + \dots + a_0(t, \lambda) y(t) = 0$$

$$R_1[y] = \sum_{l=0}^{n-1} [\alpha_{1,l}(\lambda) y^{(l)}(a) + \beta_{1,l}(\lambda) y^{(l)}(b)] = 0$$

⋮

⋮

\dots

$$R_n[y] = \sum_{l=0}^{n-1} [\alpha_{n,l}(\lambda) y^{(l)}(a) + \beta_{n,l}(\lambda) y^{(l)}(b)] = 0$$

Frage: Für welche $\lambda \in \mathbb{C}$ gibt es nichttriviale Lösungen der RWA?

(y_1, \dots, y_n) sei FS $L[y_i] = 0$ $y_i = y_i(t, \lambda)$

Allgemeine Lösung

$$y(t) = \sum_{j=1}^n c_j y_j(t, \lambda)$$

Einsetzen in RWA

$$R_1[y] = \sum_{j=1}^n c_j R_1[y_j] = 0$$

$$R_n[y] = \sum_{j=1}^n c_j R_n[y_j] = 0$$

oder

$$E(\lambda) \cdot \begin{pmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix} = 0$$

Nichttriviale Lösungen existieren, wenn $D(\lambda) = \det(E(\lambda)) = 0$

λ Eigenwert
 y Eigenfunktion

Beispiel

$$y'' + \lambda^2 y = 0$$

$$y(0) = y(1) = 0$$

Allgemeine Lösung

$$y(t) = c_1 \cos \lambda t + c_2 \sin \lambda t$$

$$y(0) = 0 \quad \Rightarrow \quad c_1 = 0$$

$$y(1) = 0 \quad \Rightarrow \quad c_2 \sin(\lambda) = 0$$

$$\Rightarrow \lambda_k = k\pi \quad k = \pm 1, \pm 2, \dots$$

Eigenfunktion zu λ_k

$$y'' + \lambda^2 y = 0$$

$$y(0) = 0$$

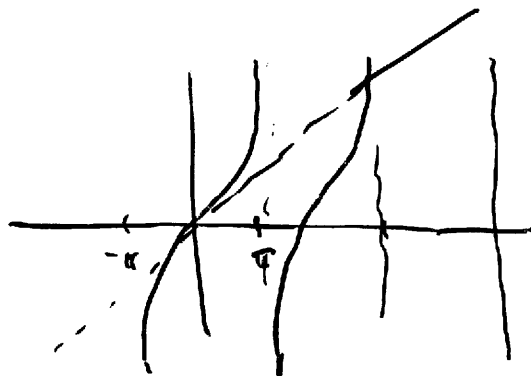
$$y(1) = y'(1)$$

$$\Rightarrow c_1 = 0$$

$$\Rightarrow c_2 (\sin \lambda - \lambda \cos \lambda) = 0$$

λ_k müssen für $\lambda = \tan \lambda$

Eigenfunktionen $y_k(t) = \begin{cases} \sin \lambda_k t & \lambda_k \neq 0 \\ t & \lambda_k = 0 \end{cases}$



$\lambda = \tan \lambda$