

17.01.09

Vertiefung Modellierung mit PDEs
Sicher etwas

Ede / Garcke / Knabner

zu "Mathematical modeling..."

Insbesondere zur Herleitung
des Reynold'schen Trans-
port Satzes

$$\frac{d}{dt} \int_{D_t} f(x,t) dx = \int_{D_t} f_t + \operatorname{div}(f v) dx$$

(1)

f physikalische Größe, z.B. Dichte
eines Gases bei x zur Zeit t .

$$\frac{d}{dt} \int_{D_t} f(x,t) dx = 0 \quad \text{z.Bsp. Massenerhaltung}$$

Reynold-Transport Satz liefert

$$\frac{\partial}{\partial t} f(x,t) + \operatorname{div}_x (f(x,t) v(x,t)) = 0$$

$q(x,t) := f(x,t) v(x,t)$ Fluß-
funktion liefert

$$\frac{\partial}{\partial t} f(x,t) + \operatorname{div}_x q(x,t) = 0 \quad (*)$$

①: Eine Gleichung für 2 Unbekannte

2 → Modelliere q

z.B. mit Hilfe des

1. Fick'sches Gesetz (Stoff-Konzent.)
2. Fourier'sches Gesetz (Temp.)

$$q(x,t) := q(f(x,t), \nabla_x f(x,t), \dots)$$

Bsp: $q(x,t) = a f(x,t)$ $a \in \mathbb{R}^n$
 a konstant

Dann erhalten wir

$$\frac{\partial}{\partial t} f(x,t) + \underbrace{\operatorname{div}_x (a f(x,t))}_{a \cdot \nabla_x f(x,t)} = 0$$

② Diese Gleichung heißt Transportgleichung

Bsp: $q(x,t) := -K \nabla_x f(x,t)$

mit K Konstante bzw. dy-
misch, Isotrop

$$K = K(x,t) \in \mathbb{R}^{3,3} \text{ Matrix}$$

Anisotrop

Resultiert aus Modellierung mit Fick'schem oder Fourier'schem Gesetz.

Anisotrop wichtig etwa bei Komposit-Materialien

17.10.03

Isotrop: Wärmeleitungsgleichung:

$$\frac{\partial}{\partial t} f(x,t) - K \Delta_x f(x,t) = 0$$

$$\frac{\partial}{\partial t} f(x,t) = 0 :$$

$$-K \Delta_x f(x) = 0$$

Laplace - Gleichung

Allymmer Partielle DGL

$$F(x, u(x), \frac{\partial u}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial u}{\partial x_n}, \dots, \frac{\partial^2 u}{\partial x_1^2}, \dots, \frac{\partial^2 u}{\partial x_1 \partial x_2}, \dots, \frac{\partial^2 u}{\partial x_n^2}) = 0$$

heißt (System) von partiellen DGLen für $u: \mathbb{R}^n \supset D \rightarrow \mathbb{R}^m$

(3)

Typen

1.) F affin linear, so heißt PDE linear

2.) --- $\Rightarrow$ Fdies im Netz

PDE, erster Ordnung

Vorlage: Skript Struckmeier, Material dabei

Quasilinear PDE 1. Ordnung

$$\sum_{i=1}^n a_i(x, u) u_{x_i} = b(x, u) \quad x \in \mathbb{R}^n$$

Gesucht: Funktion u

Welche Orte sind für uns
im Raum interessant, z.Bsp.
charakteristisch für die Lösung
(eine)
u.?

Sei $t \mapsto x(t) \in \mathbb{R}^n$ Kurve

Betrachte $u(x(t))$ mit

(const = $u(x(t))$) . Damit

$$0 = \frac{d}{dt} u(x(t))$$

$$= Du(x(t)) \dot{x}(t)$$

$$= \sum_{i=1}^n a_i(x) u_{x_i} \quad , \quad \text{falls}$$

④

$$\dot{x}(t) = a(x(t)) = \begin{bmatrix} a_1(x(t)) \\ \vdots \\ a_n(x(t)) \end{bmatrix}$$

autonomes System

Betrachte zunächst linearen Fall,
d.h. lineare PDE-L oder Ordnung:

$$\sum_{i=1}^n a_i(x) u_{x_i} = 0$$

Dann gilt:

$u(x)$ ist genau dann Lösung,

wenn u entlang der Lösung
des charakteristischen Systems
 $\dot{x}(t) = a(x(t))$ konstant ist

17.01.09

Die Lösung $u(x)$ heißt dann
 "ein exaktes Integral" des
 charakteristischen DGL-Systems

$$\dot{x} = a(x), \quad x = \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}$$

Bsp: $a_1 x u_x + a_2 y u_y + \underbrace{(x^2 + y^2)}_{a_3} u_z = 0$

$x_1 = x \quad x_2 = y \quad x_3 = z$

Charakteristisches DGL-System

$$\dot{x} = x \quad ; \quad x(t) = c_1 e^t$$

$$\dot{y} = y \quad ; \quad y(t) = c_2 e^t$$

$$\dot{z} = x^2 + y^2$$

$$\Rightarrow z(t) = \frac{1}{2} (c_1^2 + c_2^2) e^{2t} + c_3$$

⑤ Damit gilt für jede Lösung u :

$$\text{const} = u(x(t), y(t), z(t))$$

$$= u(c_1 e^t, c_2 e^t, \frac{1}{2}(c_1^2 + c_2^2) e^{2t} + c_3)$$

Infos aus Char. DGL System

$$\frac{y(t)}{x(t)} = \frac{c_2}{c_1} =: C_1$$

Damit und mit

$$z(t) = \frac{1}{2} (x^2 + y^2) + c_3$$

ergibt sich

$$z(t) - \frac{1}{2} (x(t)^2 + y(t)^2) = c_3 =: D$$

mit Konstanten C_1 und D

170409

$$(const = u(x, y, z))$$

Spezielle Lösung

$$G = \frac{y}{x} = u(x, y, z)$$

$$D = z - \frac{1}{2}(x^2 + y^2) = u(x, y, z)$$

Allgemeine Lösung

$$(const = \varphi(G, D) = u(x, y, z))$$

$$= \varphi\left(\frac{y}{x}, z - \frac{1}{2}(x^2 + y^2)\right)$$

mit φ beliebig, $\varphi: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$

1x stetig diffbar.

⑥ Probe: Lsg

$$\varphi\left(\frac{y}{x}, z - \frac{1}{2}(x^2 + y^2)\right) = u(x, y, z)$$

soll erfüllen

$$x u_x + y u_y + (x^2 + y^2) u_z = 0$$

Test

$$u_x = \varphi_G \cdot \left(-\frac{y}{x^2}\right) + \varphi_D \cdot (-x)$$

$$u_y = \varphi_G \cdot \left(\frac{1}{x}\right) + \varphi_D \cdot (-y)$$

$$u_z = \varphi_D$$

$\rightarrow \varphi(\dots)$ Lösung.