

Partielle Differentialgleichungen

Michael Hinze
(zusammen mit Peywand Kiani)

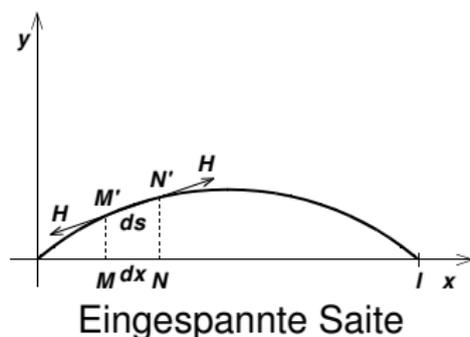
Department Mathematik
Schwerpunkt Optimierung und Approximation, Universität Hamburg



Universität Hamburg

13., 15. und 29. Mai 2009

Transversalschwingungen einer Saite



Anfangs- Randwertaufgabe für Auslenkung $u(x, t)$ bei x zur Zeit t :

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = c^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \text{ für } x \in (0, l), t > 0,$$

mit Einspann- (Rand-) Bedingungen

$$u(0, t) = u(l, t) = 0 \text{ für } t > 0,$$

und Anfangsbedingungen für Auslenkung und Geschwindigkeit

$$u(x, 0) = f(x), \quad \frac{\partial u(x, 0)}{\partial t} = g(x) \text{ für } x \in (0, l)$$

mit $f(0) = f(l) = g(0) = g(l) = 0$ (Verträglichkeitsbedingungen).

Produktansatz nach Fourier

Suche Lösungen der Form

$$u(x, t) = X(x)T(t).$$

Damit in die PDGL liefert

$$X(x)\ddot{T}(t) = c^2 X''(x)T(t) \implies \frac{\ddot{T}(t)}{T(t)} = c^2 \frac{X''(x)}{X(x)} \text{ falls } X, T \neq 0.$$

Rechte Gleichung gilt für alle x, t . Also müssen Quotienten konstant sein. Mit der Konstanten $\beta^2 c^2$ ergeben sich 2 DGLen

$$(a) \quad \ddot{T} + \beta^2 c^2 T = 0 \quad (b) \quad X'' + \beta^2 X = 0.$$

mit Randbedingungen $X(0) = X(l) = 0$. Dies führt auf ein Eigenwertproblem für X mit Eigenwerten $\beta_n^2 = \left(\frac{n\pi}{l}\right)^2$ ($n \in \mathbb{N}$) und Eigenfunktionen

$$X(x) = X_n(x) = c_{2n} \sin(\beta_n x).$$

Produktansatz - Superposition

Die allgemeine Lösung der DGL (a) für β_n ist damit

$$T(t) = T_n(t) = A_n \cos(c\beta_n t) + B_n \sin(c\beta_n t)$$

mit zunächst beliebigen $A_n, B_n \in \mathbb{R}$. Mit $A_n c_{2n} = a_n$, $B_n c_{2n} = b_n$ erhalten wir für $n = 1, 2, \dots$ ∞ -viele partikuläre Lösungen

$$u_n(x, t) = X_n(x)T_n(t) = [a_n \cos(c\beta_n t) + b_n \sin(c\beta_n t)] \sin(\beta_n x)$$

der Ausgangsaufgabe, wobei die Anfangsbedingungen dabei noch nicht berücksichtigt wurden.

Superposition liefert die allgemeine Lösung

$$u(x, t) = \sum_{n=1}^{\infty} [a_n \cos(c\beta_n t) + b_n \sin(c\beta_n t)] \sin(\beta_n x).$$

Wir geben die Koeffizienten a_n und b_n einfach an und zeigen, dass unter geeigneten Voraussetzungen an f und g diese Reihe konvergiert.

Fourierreihen

Wir setzen

$$\mathbf{a}_n := \frac{2}{l} \int_0^l \mathbf{f}(\xi) \sin(\beta_n \xi) d\xi \text{ und } \mathbf{c}\beta_n \mathbf{b}_n = \frac{2}{l} \int_0^l \mathbf{g}(\xi) \sin(\beta_n \xi) d\xi$$

und erhalten so die Fourierreihen der ungerade über $[0, l]$ hinaus $2l$ -periodisch fortgesetzten Funktionen \mathbf{f} und \mathbf{g} zu

$$\mathbf{f}(\mathbf{x}) = \sum_{n=1}^{\infty} \mathbf{a}_n \sin(\beta_n \mathbf{x}) \text{ und } \mathbf{g}(\mathbf{x}) = \sum_{n=1}^{\infty} \mathbf{c}\beta_n \mathbf{b}_n \sin(\beta_n \mathbf{x}).$$

Forderungen:

- Die ungerade, $2l$ -periodische Fortsetzung der auf $[0, l]$ gegebenen Funktion $\mathbf{f}(\mathbf{x})$ ist überall zweimal stetig differenzierbar und die 3. Ableitung ist noch stückweise stetig.
- Die ungerade, $2l$ -periodische Fortsetzung von $\mathbf{g}(\mathbf{x})$ ist für alle \mathbf{x} stetig differenzierbar und hat noch eine stückweise stetige zweite Ableitung.

Für die Koeffizienten gilt dann (s. Fourier Reihen, Bessel Ungl.)

$$\mathbf{a}_n = O(n^{-4}) \text{ und } \mathbf{c}\beta_n \mathbf{b}_n = O(n^{-3}) \text{ bzw. } \mathbf{b}_n = O(n^{-4}) \text{ für } n \rightarrow \infty.$$

Lösung der Wellengleichung

Mit den genannten Voraussetzungen ist die Reihe

$$u(x, t) = \sum_{n=1}^{\infty} [a_n \cos(c\beta_n t) + b_n \sin(c\beta_n t)] \sin(\beta_n x).$$

dann gliedweise differenzierbar und löst die Anfangs-Randwertaufgabe für die eindimensionale Wärmeleitungsgleichung.

Bsp.: Mit

$$u(x, 0) = f(x) = \sin\left(\frac{2\pi}{l}x\right) \text{ und } \frac{\partial u}{\partial t}(x, 0) = g(x) = \sin\left(\frac{4\pi}{l}x\right)$$

gilt

$$u(x, t) = \sin\left(c\frac{2\pi}{l}t + \frac{\pi}{2}\right) \sin\left(\frac{2\pi}{l}x\right) + \frac{l}{4\pi l} \sin\left(c\frac{4\pi}{l}t\right) \sin\left(\frac{4\pi}{l}x\right).$$

Nur die Koeffizienten a_2 und b_4 sind von Null verschieden.

AWP für die Wellengleichung in \mathbb{R}

Def. 9.3: $f(\mathbf{x})$ sei auf \mathbb{R} zweimal, $g(\mathbf{x})$ auf \mathbb{R} einmal stetig differenzierbar. Gesucht ist eine für $(\mathbf{x}, t) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}_+$ definierte Funktion $u(\mathbf{x}, t)$, die für $\mathbf{x} \in \mathbb{R}$ und $t \geq 0$ der Gleichung

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = c^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$$

genügt und die Anfangsbedingungen

$$u(\mathbf{x}, 0) = f(\mathbf{x}) , \quad \frac{\partial u}{\partial t}(\mathbf{x}, 0) = g(\mathbf{x})$$

erfüllt.

Existenz und Eindeutigkeit der Lösung

Satz 9.1: Das Anfangswertproblem aus Def. 9.3 hat genau eine Lösung. Diese hängt stetig von den Anfangsdaten ab. Sie ist sogar für $(\mathbf{x}, t) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R} (= \mathbb{R}^2)$ definiert und durch

$$u(\mathbf{x}, t) = \frac{1}{2}[f(\mathbf{x} + \mathbf{c}t) + f(\mathbf{x} - \mathbf{c}t)] + \frac{1}{c} \int_{\mathbf{x}-\mathbf{c}t}^{\mathbf{x}+\mathbf{c}t} g(\xi) d\xi$$

gegeben.

Stetige Abhängigkeit der Lösung von f und g : Seien u, \tilde{u} die Lösungen zu f, g bzw. \tilde{f}, \tilde{g} . Dann gilt

$$|u(\mathbf{x}, t) - \tilde{u}(\mathbf{x}, t)| \leq \|f - \tilde{f}\|_{\infty} + \frac{x_2 - x_1}{2c} \|g - \tilde{g}\|_{\infty},$$

wobei $[x_1, x_2]$ das Bestimmtheitsintervall $x_1 \leq x + ct \leq x_2$, $x_1 \leq x - ct \leq x_2$ bezeichnet.

Kleine Störungen in den Daten f, g bewirken also nur kleine Störungen in der Lösung.

Wellengleichung in Zylinder- und Kugelkoordinaten

Interessiert man sich für Lösungen der Wellengleichung in beschränkten zylindrischen bzw. kugelförmigen Gebieten oder für Lösungen mit Zylinder- oder Kugelsymmetrie in \mathbb{R}^3 , so bietet sich ein Übergang zu Zylinder- bzw. Kugelkoordinaten an.

Zylinderkoordinaten: $\mathbf{x} = \rho \mathbf{cos} \phi$, $\mathbf{y} = \rho \mathbf{sin} \phi$, $\mathbf{z} = \mathbf{z}$,
($\rho \geq 0$, $0 \leq \phi \leq 2\pi$, $-\infty < \mathbf{z} < \infty$),

Wellengleichung in Zylinderkoordinaten:

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = c^2 \left[\frac{1}{\rho} \frac{\partial}{\partial \rho} \left(\rho \frac{\partial u}{\partial \rho} \right) + \frac{1}{\rho^2} \frac{\partial^2 u}{\partial \phi^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} \right].$$

Kugelkoordinaten: $\mathbf{x} = r \mathbf{sin} \theta \mathbf{cos} \phi$, $\mathbf{y} = r \mathbf{sin} \theta \mathbf{sin} \phi$, $\mathbf{z} = r \mathbf{cos} \theta$;
 $r \geq 0$, $\theta \in [0, \pi]$, $\phi \in [0, 2\pi]$.

Wellengleichung in Kugelkoordinaten:

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = c^2 \left[\frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial u}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2 \mathbf{sin}^2 \theta} \frac{\partial^2 u}{\partial \phi^2} + \frac{1}{r^2 \mathbf{sin}^2 \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\mathbf{sin} \theta \frac{\partial u}{\partial \theta} \right) \right].$$

Zylinder- und Kugelwellen

Lösungen $\mathbf{u}(\rho, t)$ (unabhängig von \mathbf{z}, ϕ) der Wellengleichung in Zylinderkoordinaten erfüllen

$$\frac{\partial^2 \mathbf{u}}{\partial t^2} = c^2 \frac{1}{\rho} \frac{\partial}{\partial \rho} \left(\rho \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial \rho} \right).$$

Lösungsansatz: Trennung der Veränderlichen $\mathbf{u}(\rho, t) = T(t)R(\rho) \rightarrow$ Lösungsdarstellung mit Besselfunktionen $\mathbf{0}$ -ter Ordnung.

Lösungen $\mathbf{u}(\mathbf{r}, t)$ (unabhängig von θ, ϕ) der Wellengleichung in Kugelkoordinaten erfüllen

$$\frac{\partial^2 \mathbf{u}}{\partial t^2} = c^2 \left[\frac{\partial^2 \mathbf{u}}{\partial r^2} + \frac{2}{r} \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial r} \right].$$

Beobachtung: $\mathbf{w}(\mathbf{r}, t) := r\mathbf{u}(\mathbf{r}, t)$ erfüllt $\mathbf{w}_{tt} = c^2 \mathbf{w}_{rr}$, also die eindimensionale Wellengleichung. Ergo mit einer Welle ψ (nur rechtslaufende Wellen sinnvoll, weil $r \geq 0$)

$$r\mathbf{u}(\mathbf{r}, t) = \mathbf{w}(\mathbf{r}, t) = \psi(r - ct) \implies \mathbf{u}(\mathbf{r}, t) = \frac{1}{r} \psi(r - ct).$$

Auslenkung wird mit wachsendem r gedämpft.

Schwingungen einer kreisförmigen Membran

Wähle Zylinderkoordinaten ρ, ϕ, \mathbf{z} . Die kreisförmige Membran vom Radius ρ_0 sei an ihrem Rand $(\rho, \phi, \mathbf{z}) = (\rho_0, \phi, \mathbf{0})$, $\phi \in [0, 2\pi]$, fest eingespannt. Auslenkung in Richtung der \mathbf{z} -Achse zur Zeit t sei $\mathbf{u}(\rho, \phi, t)$. Anfangsauslenkung $\mathbf{u}(\rho, \phi, 0) = \mathbf{f}(\rho, \phi)$, Anfangsgeschwindigkeit $\frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t}(\rho, \phi, 0) = \mathbf{g}(\rho, \phi)$. Gesuchte Funktion $\mathbf{u}(\rho, \phi, t)$ unabhängig von \mathbf{z} .

Wir erhalten

$$\frac{1}{\rho} \frac{\partial}{\partial \rho} \left(\rho \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial \rho} \right) + \frac{1}{\rho^2} \frac{\partial^2 \mathbf{u}}{\partial \phi^2} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \mathbf{u}}{\partial t^2}$$

$$\mathbf{u}(\rho, \phi, 0) = \mathbf{f}(\rho, \phi), \quad \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t}(\rho, \phi, 0) = \mathbf{g}(\rho, \phi)$$

$$\mathbf{u}(\rho_0, \phi, t) = \mathbf{0},$$

und fordern die Verträglichkeitsbedingung $\mathbf{f}(\rho_0, \phi) = \mathbf{g}(\rho_0, \phi) = \mathbf{0}$, ($\phi \in [0, 2\pi]$). Ferner \mathbf{f} , \mathbf{g} und \mathbf{u} sollen 2mal stetig diffbar und 2π -periodisch in ϕ sein.

Trennung der Variablen \rightarrow Besselfunktionen n -ter Ordnung.