

Analysis II für Studierende der Ingenieurwissenschaften

Reiner Lauterbach
Fachbereich Mathematik
Universität Hamburg

Technische Universität Hamburg–Harburg
Sommersemester 2005
Basierend auf der Vorlesung von
Jens Struckmeier (SS 2002)

Beispiele:

$$\int e^{ax} dx = \frac{1}{a} e^{ax} + C \quad (a \neq 0)$$

$$\int b^x dx = \frac{1}{\ln b} b^x + C \quad (b > 0, x > 0)$$

$$\int \ln x dx = x(\ln x - 1) + C \quad (x > 0)$$

$$\int \log_b x dx = \frac{x}{\ln b} (\ln x - 1) + C \quad (b > 0, x > 0)$$

$$\int \sinh x dx = \cosh x + C$$

$$\int \cosh x dx = \sinh x + C.$$

Satz: (Integrationsregeln)1) **Linearität:**

Sind $f, g : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ stückweise stetig, so gilt

$$\int (\alpha f(x) + \beta g(x)) dx = \alpha \int f(x) dx + \beta \int g(x) dx.$$

2) **Partielle Integration:**

Sind $u, v : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ stetig differenzierbar, so gilt

$$\int u(x)v'(x) dx = u(x)v(x) - \int u'(x)v(x) dx.$$

und für die bestimmten Integrale folgt:

$$\int_a^b u(x)v'(x) dx = u(b)v(b) - u(a)v(a) - \int_a^b u'(x)v(x) dx.$$

Satz: (Integrationsregeln)3) **Substitutionsregel:**

Ist $h : [a, b] \rightarrow [c, d]$ stetig differenzierbar und $f : [c, d] \rightarrow \mathbb{R}$ stetig mit Stammfunktion $F(x)$, so gilt:

$$\int f(h(t))h'(t) dt = F(h(t)).$$

Bei bestimmten Integralen erhalten wir demnach:

$$\begin{aligned} \int_a^b f(h(t))h'(t) dt &= \int_{h(a)}^{h(b)} f(x) dx \\ &= F(h(b)) - F(h(a)). \end{aligned}$$

Beweis: 1): Integration ist linearer Operator, 2): Produktregel, 3): Kettenregel.

Beispiele:

1)

$$\int (28x^3 + 12x^2 - 2x + 3) dx = 7x^4 + 4x^3 - x^2 + 3x + C$$

2) Partielle Integration:

$$\begin{aligned}\int x e^x dx &= x e^x - \int e^x dx \\ &= (x - 1)e^x + C\end{aligned}$$

3) Partielle Integration:

$$\begin{aligned}\int \ln x dx &= \int 1 \cdot \ln x dx \\ &= x \cdot \ln x - \int x \cdot \frac{1}{x} dx \\ &= x(\ln x - 1) + C\end{aligned}$$

Beispiele:

4) Partielle Integration:

$$\begin{aligned}\int \sin^2 x dx &= \int \sin x \cdot \sin x dx \\ &= \sin x(-\cos x) + \int \cos^2 x dx \\ &= -\sin x \cos x + \int (1 - \sin^2 x) dx \\ \Rightarrow 2 \int \sin^2 x dx &= -\sin x \cos x + x + C \\ \Rightarrow \int \sin^2 x dx &= \frac{1}{2}(x - \sin x \cos x) + C\end{aligned}$$

Beispiele:

- 5) Substitution
- $x = h(t) = a \cos t$
- beim Integral

$$\int_{-a}^a \sqrt{1 - \left(\frac{x}{a}\right)^2} dx = \int_{\pi}^0 \sqrt{1 - \cos^2 t} (-a \sin t) dt$$

denn mit $h'(t) = -a \sin t$ $h(0) = a$ $h(\pi) = -a$ ergibt sich

$$\begin{aligned} \int_{-a}^a \sqrt{1 - \left(\frac{x}{a}\right)^2} dx &= \int_{\pi}^0 \sqrt{1 - \cos^2 t} (-a \sin t) dt \\ &= a \int_0^{\pi} \sin^2 t dt \\ &= a(t - \sin t \cos t) \Big|_0^{\pi} = \frac{a\pi}{2} \end{aligned}$$

- 6) Substitution
- $x = h(t) = t^2$
- ,
- $t \geq 0$
- beim Integral

$$\int e^{\sqrt{x}} dx = \int e^t 2t dt$$

denn

$$h'(t) = 2t$$

$$\begin{aligned} \int e^{\sqrt{x}} dx &= \int e^t 2t dt \\ &= 2(t-1)e^t + C \\ &= 2(\sqrt{x}-1)e^{\sqrt{x}} + C \end{aligned}$$

Wichtige Beobachtung:

Nicht jedes Integral läßt sich **explizit** lösen,

d.h. die Stammfunktion ist nicht immer durch elementare Funktionen darstellbar.

Beispiele:

$$\text{Si}(x) := \int_0^x \frac{\sin t}{t} dt \quad (\text{Integralsinus})$$

$$\text{erf}(x) := \frac{2}{\sqrt{\pi}} \int_0^x e^{-t^2} dt \quad (\text{Fehlerfunktion})$$

$$\text{E}(x, k) := \int_0^x (1 - k^2 \sin^2 t)^{\pm \frac{1}{2}} dt \quad (\text{Elliptische Integrale})$$

Satz: (Mittelwertsatz der Integralrechnung)

Sei $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ stetig, $p : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ integrierbar und $p(x) \geq 0$, $a \leq x \leq b$. Dann existiert ein $\xi \in [a, b]$ mit

$$\int_a^b f(x)p(x) dx = f(\xi) \int_a^b p(x) dx$$

Beweis: Da $f(x)$ stetig und $p(x) \geq 0$ folgt:

$$\min(f[a, b]) \cdot \int_a^b p(x) dx \leq \int_a^b f(x)p(x) dx \leq \max(f[a, b]) \cdot \int_a^b p(x) dx$$

Integration liefert:

$$\min(f[a, b]) \cdot \int_a^b p(x) dx \leq \int_a^b f(x)p(x) dx \leq \max(f[a, b]) \cdot \int_a^b p(x) dx$$

Behauptung folgt dann aus dem Zwischenwertsatz für stetige Funktionen.

Bemerkung:

Für den Spezialfall $p(x) = 1$ gibt es damit ein $\xi \in [a, b]$ mit

$$\int_a^b f(x) dx = f(\xi) \cdot (b - a)$$

Schreibt man diese Beziehung als

$$F(b) - F(a) = F'(\xi)(b - a)$$

mit der Stammfunktion $F(x)$, so folgt

$$\exists \xi \in [a, b] \quad : \quad F'(\xi) = \frac{F(b) - F(a)}{b - a}$$

Mittelwertsatz der Differentialrechnung für die Stammfunktion $F(x)$.

Bemerkung: Taylor-Entwicklung mittels **partieller Integration:**

$$\begin{aligned} f(x) - f(x_0) &= \int_{x_0}^x f'(t) dt = \int_{x_0}^x (x-t)^0 f'(t) dt \\ &= (x-x_0)f'(x_0) + \int_{x_0}^x (x-t)^1 f''(t) dt \\ &\quad \vdots \\ &= \sum_{k=1}^n \frac{f^{(k)}(x_0)}{k!} (x-x_0)^k + \frac{1}{n!} \int_{x_0}^x (x-t)^n f^{(n+1)}(t) dt \end{aligned}$$

Restgliedformel nach Lagrange aus Mittelwertsatz:

$$\frac{1}{n!} \int_{x_0}^x (x-t)^n f^{(n+1)}(t) dt = \frac{1}{(n+1)!} f^{(n+1)}(\xi) (x-x_0)^{n+1}$$

Satz von Taylor:

Sei $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ eine C^{n+1} -Funktion und $x_0 \in (a, b)$.

Dann erhält man für die Taylor-Entwicklung von f im Punkt x_0

$$f(x) = \sum_{k=0}^n \frac{f^{(k)}(x_0)}{k!} (x - x_0)^k + R_n(x; x_0)$$

die Restgliedformel nach Lagrange:

$$R_n(x; x_0) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} (x - x_0)^{n+1} \quad (|\xi - x_0| < |x - x_0|)$$

aus der Darstellung des **Restgliedes in Integralform:**

$$R_n(x; x_0) = \frac{1}{n!} \int_{x_0}^x (x-t)^n f^{(n+1)}(t) dt.$$